

Prof. Dr. Alfred Toth

### Das situationssemiotische Teilsystem der Eigenrealität

1. Wir gehen aus von der allgemeinen Form semiotischer Dualsysteme

$$DS: ZKI = (3.x, 2.y, 1.z) \times RTh = (z.1, y.2, x.3)$$

und bilden sie auf ihre situationalen Trajektklassen, kurz Situationsklassen genannt, ab

$$\begin{array}{lllllll} 3_A.x_A & 2_R.y_R & 1_I.z_I & \rightarrow & 3_A.2_R & x_A.y_R & | & 2_R.1_I & y_R.z_I \\ z_A.1_A & y_R.2_R & x_I.3_I & \rightarrow & z_A.y_R & 1_A.2_R & | & y_R.x_I & 2_R.3_I. \end{array}$$

Diese bestehen aus einer Situation bzw. einem System, einer links- und einer rechtsseitigen Umgebung (vgl. Toth 2025a-c).

2. Im folgenden betrachten wir das Teilsystem der 6/27 eigenrealen Dualsysteme. Als eigenreal betrachten wir wiederum ein Dualsystem mit triadischer struktureller Realität. Natürlich fallen darunter auch die beiden von Bense (1992) als eigenreal (sensu stricto) betrachteten Klassen, die im folgenden als Nrn. 6 und 22 erscheinen.

#### 6. Dualsystem

$$3.1 \quad 2.2 \quad 1.3 \quad \times \quad 3.1 \quad 2.2 \quad 1.3 \quad (3.1 \rightarrow 2.2 \leftarrow 1.3)$$

$$3_A.2_R \quad 1_A.2_R \quad | \quad 2_R.1_I \quad 2_R.3_I$$

$$3_A.2_R \quad 1_A.2_R \quad | \quad 2_R.1_I \quad 2_R.3_I$$

#### 8. Dualsystem

$$3.1 \quad 2.3 \quad 1.2 \quad \times \quad 2.1 \quad 3.2 \quad 1.3 \quad (2.1 \rightarrow 3.2 \leftarrow 1.3)$$

$$3_A.2_R \quad 1_A.3_R \quad | \quad 2_R.1_I \quad 3_R.2_I$$

$$2_A.3_R \quad 1_A.2_R \quad | \quad 3_R.1_I \quad 2_R.3_I$$

#### 12. Dualsystem

$$3.2 \quad 2.1 \quad 1.3 \quad \times \quad 3.1 \quad 1.2 \quad 2.3 \quad (3.1 \rightarrow 1.2 \leftarrow 2.3)$$

$$3_A.2_R \quad 2_A.1_R \quad | \quad 2_R.1_I \quad 1_R.3_I$$

$$3_A.1_R \quad 1_A.2_R \quad | \quad 1_R.2_I \quad 2_R.3_I$$

## 16. Dualsystem

3.2 2.3 1.1 × 1.1 3.2 2.3 (1.1 → 3.2 ← 2.3)

3<sub>A</sub>.2<sub>R</sub> 2<sub>A</sub>.3<sub>R</sub> | 2<sub>R</sub>.1<sub>I</sub> 3<sub>R</sub>.1<sub>I</sub>

1<sub>A</sub>.3<sub>R</sub> 1<sub>A</sub>.2<sub>R</sub> | 3<sub>R</sub>.2<sub>I</sub> 2<sub>R</sub>.3<sub>I</sub>

## 20. Dualsystem

3.3 2.1 1.2 × 2.1 1.2 3.3 (2.1 → 1.2 ← 3.3)

3<sub>A</sub>.2<sub>R</sub> 3<sub>A</sub>.1<sub>R</sub> | 2<sub>R</sub>.1<sub>I</sub> 1<sub>R</sub>.2<sub>I</sub>

2<sub>A</sub>.1<sub>R</sub> 1<sub>A</sub>.2<sub>R</sub> | 1<sub>R</sub>.3<sub>I</sub> 2<sub>R</sub>.3<sub>I</sub>

## 22. Dualsystem

3.3 2.2 1.1 × 1.1 2.2 3.3 (1.1 → 2.2 ← 3.3)

3<sub>A</sub>.2<sub>R</sub> 3<sub>A</sub>.2<sub>R</sub> | 2<sub>R</sub>.1<sub>I</sub> 2<sub>R</sub>.1<sub>I</sub>

3<sub>A</sub>.2<sub>R</sub> 3<sub>A</sub>.2<sub>R</sub> | 2<sub>R</sub>.1<sub>I</sub> 2<sub>R</sub>.1<sub>I</sub>

Gleiche Distributionen der monadischen Teilrelationen weisen also nicht nur die Eigenrealität s.s. und die Kategorienrealität, d.h. die Nrn. 6. u. 22, sondern auch die Nrn. 8. u. 16 sowie 12. u. 20 auf.

## Literatur

Bense, Max, Die Eigenrealität der Zeichen. Baden-Baden 1992

Toth, Alfred, Interne, externe und situationale Umgebungen von Zeichen. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2025a

Toth, Alfred, Zeichensituation-Umgebungs-Osmose. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2025b

Toth, Alfred, Situationale semiotische Relationen mit verschränkten Umgebungen. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2025c

3.1.2026